

Modellierung von Optimierungsproblemen als LPs

Defintion

Sei G ein gerichteter Graph mit Kapazitäten $u : E(G) \rightarrow \mathbb{R}_{>0}$ und seien s und t Knoten von G . Ein zulässiger **s - t -Fluss** in (G, u) ist eine Abbildung $f : E(G) \rightarrow \mathbb{R}_{\geq 0}$ mit

- $f(e) \leq u(e)$ für alle $e \in E(G)$ und
- $\Delta_f(v) := \sum_{e \in \delta_G^+(v)} f(e) - \sum_{e \in \delta_G^-(v)} f(e) = 0$ für alle $v \in V(G) \setminus \{s, t\}$.

Der **Wert** eines s - t -Flusses f ist $\text{val}(f) = \Delta_f(s)$.

Modellierung von Optimierungsproblemen als LPs

MAXIMUM-FLOW-PROBLEM

Eingabe: Ein gerichteter Graph G , Kapazitäten $u : E(G) \rightarrow \mathbb{R}_{>0}$,
Knoten $s, t \in V(G)$ mit $s \neq t$.

Aufgabe: Finde einen s - t -Fluss $f : E(G) \rightarrow \mathbb{R}_{\geq 0}$ mit maximalem Wert.

LP-Formulierung:

$$\begin{array}{ll} \max & \sum_{e \in \delta_G^+(s)} x_e - \sum_{e \in \delta_G^-(s)} x_e \\ \text{s.t.} & x_e \geq 0 \quad \text{für } e \in E(G) \\ & x_e \leq u(e) \quad \text{für } e \in E(G) \\ & \sum_{e \in \delta_G^+(v)} x_e - \sum_{e \in \delta_G^-(v)} x_e = 0 \quad \text{für } v \in V(G) \setminus \{s, t\} \end{array}$$

Ganzzahlige Lineare Programmierung

Ganzzahlige LINEARE PROGRAMMIERUNG

Eingabe: Eine Matrix $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$, Vektoren $c \in \mathbb{R}^n$ und $b \in \mathbb{R}^m$.

Aufgabe: Finde einen Vektor $x \in \mathbb{Z}^n$ mit $Ax \leq b$, der $c^t x$ maximiert.

Ganzzahlige Lineare Programme bezeichnen wir als ILPs (**Integer Linear Programs**).

Oft müssen nur einige Variablen ganzzahlig sein \Rightarrow
GEMISCHT-GANZZAHLIGE PROGRAMMIERUNG (englisch **MIXED INTEGER LINEAR PROGRAMMING (MILP)**)

Wir werden sehen: Ganzzahligkeitsnebenbedingungen machen das Problem (meist) viel schwerer.

Beispiel: VERTEX COVER

VERTEX-COVER-PROBLEM

Eingabe: Ein ungerichteter Graph G , Gewichte $c : V(G) \rightarrow \mathbb{R}_{\geq 0}$.

Gesucht: Eine Menge $X \subseteq V(G)$ mit $\{v, w\} \cap X \neq \emptyset$ für alle $e = \{v, w\} \in E(G)$, sodass $\sum_{v \in X} c(v)$ minimiert wird.

Problem ist NP-schwer.

Formulierung als ILP:

$$\begin{array}{ll} \min & \sum_{v \in V(G)} x_v c(v) \\ \text{s.t.} & x_v + x_w \geq 1 \quad \text{für } \{v, w\} \in E(G) \\ & x_v \in \{0, 1\} \quad \text{für } v \in V(G) \end{array} \quad (1)$$

Wenn $(x_v)_{v \in V(G)}$ Optimallösung von (1) ist, dann ist

$X = \{v \in V(G) \mid x_v = 1\}$ Optimallösung von VERTEX-COVER.

\Rightarrow GANZZAHLIGE LINEARE PROGRAMMIERUNG ist selbst NP-schwer.

Beispiel: VERTEX COVER

$$\begin{array}{ll} \min & \sum_{v \in V(G)} x_v c(v) \\ \text{s.t.} & x_v + x_w \geq 1 \quad \text{für } \{v, w\} \in E(G) \\ & x_v \in \{0, 1\} \quad \text{für } v \in V(G) \end{array}$$

Idee: Ignoriere Ganzzahligkeitsbedingungen ($x_v \in \{0, 1\}$):

$$\begin{array}{ll} \min & \sum_{v \in V(G)} x_v c(v) \\ \text{s.t.} & x_v + x_w \geq 1 \quad \text{für } \{v, w\} \in E(G) \\ & x_v \geq 0 \quad \text{für } v \in V(G) \\ & x_v \leq 1 \quad \text{für } v \in V(G) \end{array}$$

Dieses LP heißt **LP-Relaxierung** des ILPs.

Es liefert 2-Approximation für VERTEX COVER: Für jede Lösung x des relaxierten Problems, erhalte ganzzahlige Lösung \tilde{x} durch

$$\tilde{x}_v = \begin{cases} 1 & : x_v \geq \frac{1}{2} \\ 0 & : x_v < \frac{1}{2} \end{cases}$$

\Rightarrow Ergibt zulässige ILP-Lösung mit $\sum_{v \in V(G)} \tilde{x}_v c(v) \leq 2 \sum_{v \in V(G)} x_v c(v)$.

- Bei Minimierungsproblemen, nennt man den Quotienten aus optimalem Lösungswert von ILP und seiner LP-Relaxierung **Ganzzahligkeitslücke (Integrality Gap)**.
- Bei VERTEX COVER ist er also (höchstens) 2.
- Es gibt ILPs mit beliebig großer Ganzzahligkeitslücke.

Beispiel: STABLE SET

STABLE-SET-PROBLEM

Eingabe: Ein ungerichteter Graph G , Gewichte $c : V(G) \rightarrow \mathbb{R}_{\geq 0}$.

Gesucht: Eine Menge $X \subseteq V(G)$ mit $|\{v, w\} \cap X| \leq 1$ für alle $e = \{v, w\} \in E(G)$, sodass $\sum_{v \in X} c(v)$ maximiert wird.

ILP-Formulierung:

$$\begin{array}{ll} \max & \sum_{v \in V(G)} x_v c(v) \\ \text{s.t.} & x_v + x_w \leq 1 \quad \text{für } \{v, w\} \in E(G) \\ & x_v \in \{0, 1\} \quad \text{für } v \in V(G) \end{array}$$

LP-Relaxierung:

$$\begin{array}{ll} \max & \sum_{v \in V(G)} x_v c(v) \\ \text{s.t.} & x_v + x_w \leq 1 \quad \text{für } \{v, w\} \in E(G) \\ & x_v \geq 0 \quad \text{für } v \in V(G) \\ & x_v \leq 1 \quad \text{für } v \in V(G) \end{array}$$

Beispiel: STABLE SET

ILP-Formulierung:

$$\begin{array}{ll} \max & \sum_{v \in V(G)} x_v c(v) \\ \text{s.t.} & x_v + x_w \leq 1 \quad \text{für } \{v, w\} \in E(G) \\ & x_v \in \{0, 1\} \quad \text{für } v \in V(G) \end{array}$$

LP-Relaxierung:

$$\begin{array}{ll} \max & \sum_{v \in V(G)} x_v c(v) \\ \text{s.t.} & x_v + x_w \leq 1 \quad \text{für } \{v, w\} \in E(G) \\ & x_v \geq 0 \quad \text{für } v \in V(G) \\ & x_v \leq 1 \quad \text{für } v \in V(G) \end{array}$$

Wenn G vollständiger Graph ist und $c(v) = 1$ für alle $v \in V(G)$ gilt, dann ergibt $x_v = \frac{1}{2}$ (für alle $v \in V(G)$) eine LP-Lösung mit Wert $\frac{n}{2}$.
Optimaler ganzzahliger Lösungswert ist 1.

\Rightarrow Ganzzahligkeitslücke ist (mindestens) $\frac{n}{2}$.

Dualität

Dualität: Beispiel

$$\begin{array}{ll} \text{(P)} & \max \quad 12x_1 + 10x_2 \\ & \text{s.d.} \quad 4x_1 + 2x_2 \leq 5 \\ & \quad \quad 8x_1 + 12x_2 \leq 7 \\ & \quad \quad 2x_1 - 3x_2 \leq 1 \end{array}$$

Ziel: Finde eine obere Schranke für den Wert einer Optimallösung.

Dualität: Beispiel

$$\begin{array}{ll} \text{(P)} & \max \quad 12x_1 + 10x_2 \\ & \text{s.d.} \quad 4x_1 + 2x_2 \leq 5 \\ & \quad \quad 8x_1 + 12x_2 \leq 7 \\ & \quad \quad 2x_1 - 3x_2 \leq 1 \end{array}$$

Allgemeiner Ansatz: Finde Zahlen $u_1, u_2, u_3 \in \mathbb{R}_{\geq 0}$, sodass

$$12x_1 + 10x_2 = u_1 \cdot (4x_1 + 2x_2) + u_2 \cdot (8x_1 + 12x_2) + u_3 \cdot (2x_1 - 3x_2).$$

$\Rightarrow 5u_1 + 7u_2 + u_3$ ist eine obere Schranke für den Wert von jeder Lösung von (P).

\Rightarrow Wähle u_1, u_2, u_3 so, dass $5u_1 + 7u_2 + u_3$ minimiert wird.