

Mathematische Optimierung I

Wintersemester 2006/2007

Abgabe: bis Donnerstag, 11. Januar 2007, vor der Vorlesung

## Übungsblatt 8

### Aufgabe 29:

Der in Satz 4.18 beschriebene Algorithmus löst ein LP  $\max\{cx : Ax \leq b\}$  mit einer Laufzeit von  $O(d^7 s^2)$ . Hierbei sei  $A$  eine Matrix mit  $m$  Zeilen und  $n$  Spalten,  $d := m + n$  und  $s := \text{size}(A) + \text{size}(b) + \text{size}(c)$ . (5 Punkte)

### Aufgabe 30:

Für  $X \subseteq \mathbb{R}^n$  sei  $X^\circ = \{y \in \mathbb{R}^n : y^T x \leq 1 \text{ für alle } x \in X\}$ .

- Ist  $P \subseteq \mathbb{R}^n$  ein Polyeder, so auch  $P^\circ$ .
- Charakterisiere diejenigen Polyeder  $P$ , für die  $(P^\circ)^\circ = P$  gilt.

(4 Punkte)

### Aufgabe 31:

Für  $y \in \mathbb{R}^n$  und  $\rho \in \mathbb{R}_+$  sei  $B^*(y, \rho) := \{x \in \mathbb{R}^n : \sum_{i=1}^n x_i = n, \|x - y\| \leq \rho\}$ .  
Sei  $\Sigma := \{x \in \mathbb{R}^n : \sum_{i=1}^n x_i = n, x \geq 0\}$ .

- $R := \min\{\rho : \Sigma \subseteq B^*(\mathbf{1}, \rho)\} = \sqrt{n(n-1)}$ .
- $r := \max\{\rho : B^*(\mathbf{1}, \rho) \subseteq \Sigma\} = \sqrt{\frac{n}{n-1}}$ .

(4 Punkte)

Für die Aufgaben 32 und 33 benötigen wir die folgenden Definitionen:

Für  $x \in \mathbb{R}^n$  sei  $\text{diag}(x) = \text{diag}(x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^{n \times n}$  die Matrix mit  $\text{diag}(x)_{ii} = x_i$  und  $\text{diag}(x)_{ij} = 0$  ( $i, j \in \{1, \dots, n\}, i \neq j$ ).

Sei außerdem  $\Sigma := \{x \in \mathbb{R}^n : \sum_{i=1}^n x_i = n, x \geq 0\}$  und  $\overset{\circ}{\Sigma} := \{x \in \mathbb{R}^n : \sum_{i=1}^n x_i = n, x > 0\}$ .

### Aufgabe 32:

Seien  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$  und  $z \in \overset{\circ}{\Sigma}$  mit  $Az = 0$ .

Für  $y \in \mathbb{R}^n$  und  $\rho \in \mathbb{R}_+$  sei  $B^*(y, \rho) := \{x \in \mathbb{R}^n : \sum_{i=1}^n x_i = n, \|x - y\| \leq \rho\}$ .

Es existiere ein  $\bar{x} \in \Sigma$  mit  $A \operatorname{diag}(z) \bar{x} = 0$  und  $\bar{x}_1 = 0$ .

- a) Sei  $v$  die Orthogonalprojektion des Einheitsvektors  $e_1$  auf den Untervektorraum  $U := \{x \in \mathbb{R}^n : A \operatorname{diag}(z) x = 0, \mathbf{1}^T x = 0\}$ . Zeige:  $v \neq 0$ .

(Anleitung: Der Vektor  $\mathbf{1} - \bar{x}$  liegt in  $U$ , woraus  $e_1 \notin U^\perp$  folgt.)

Wir setzen nun  $\tilde{x}_\rho := \mathbf{1} - \frac{\rho}{\|v\|} v$  für  $\rho \in \mathbb{R}_+$  (was wegen  $\|v\| > 0$  erlaubt ist).

- b)  $\tilde{x}_\rho \in Q_\rho := \{x \in B^*(\mathbf{1}, \rho) : A \operatorname{diag}(z) x = 0\}$ .

- c)  $e_1^T \tilde{x}_\rho = 1 - \rho \|v\|$ .

- d) Für alle  $q \in Q_\rho$  gilt  $e_1^T q \geq 1 - \rho \|v\|$ .

(Anleitung: Zeige  $\mathbf{1} - q =: u \in U$  und benutze die Cauchy-Schwarz-Ungleichung für  $v$  und  $u$ .)

- e) Ist  $q \in Q_\rho$  mit  $e_1^T q = 1 - \rho \|v\|$ , so ist  $q = \tilde{x}_\rho$ .

(Anleitung: Die Cauchy-Schwarz-Ungleichung wird genau dann mit Gleichheit erfüllt, wenn die beiden Vektoren linear abhängig sind.)

Der Vektor  $\tilde{x}_\rho$  ist also eindeutig bestimmte optimale Lösung von  $\min\{q_1 : q \in Q_\rho\}$ . (6 Punkte)

### Aufgabe 33:

In dieser Aufgabe wird gezeigt, wie der Vektor  $v$  aus Aufgabe 32 berechnet werden kann.

Sei  $m < n$  und  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$  eine Matrix mit  $\operatorname{Rang}(A) = m$  und  $A\mathbf{1} = 0$ . Sei  $z \in \overset{\circ}{\Sigma}$  mit  $Az = 0$ . Zeige: Die Matrix

$$B := \begin{pmatrix} A \operatorname{diag}(z) \\ \mathbf{1}^T \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{(m+1) \times n}$$

hat Rang  $m + 1$ . (Bekanntlich folgt daraus die Invertierbarkeit von  $BB^T$ .)

Zeige, dass sich die orthogonale Projektion  $v$  des Vektors  $e_1$  auf den Untervektorraum  $U$  aus Aufgabe 32 durch Lösen des linearen Gleichungssystems

$$\begin{pmatrix} B^T & I \\ 0 & B \end{pmatrix} \begin{pmatrix} w \\ v \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e_1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

ermitteln lässt und dass dieses Gleichungssystem genau eine Lösung hat, nämlich

$$\begin{pmatrix} w \\ v \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (BB^T)^{-1} B \\ I - B^T (BB^T)^{-1} B \end{pmatrix} e_1.$$

(5 Punkte)